# Einparkhilfe CanBus für Telsa Fahrzeuge (Front + Heck)



# Lautsprecher

# **Optionales Display**













# Kompatibilitätsliste

Model 3 (2019 -)

Model S (2016 -)

Model X (2016 -)

Model Y (2020 -)

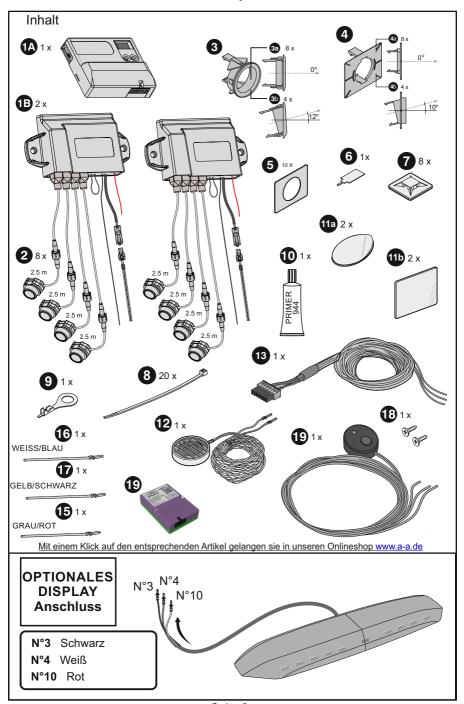
# LL-EPS8019-CBTESLA 18/16mm

Nachdruck, Veröffentlichung und Änderung verboten! Altendorf GmbH 02/2023



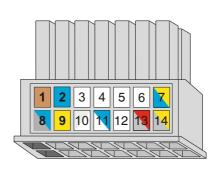
# **EPS8019-CBTESLA**

Kabellose Front-/Heck-Einparkhilfe mit 8 Sensoren



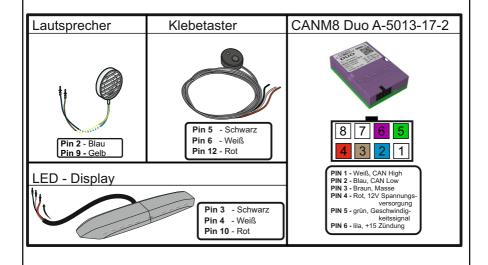
Seite 2

# Pin-Belegung des Steckers am Mastermodul



- (B) 1 braun Masse
  - 2 blau Lautsprecher
  - 3 weiß Display schwarzes Kabel
  - 4 weiß Display weißes Kabel
  - 5 weiß Taster schwarzes Kabel
  - 6 weiß Taster weißes Kabel
  - 7 gelb/blau +15 (nur GPS-Anlagen)

- 8 blau/schwarz +12V
  - 9 gelb Lautsprecher
  - 10 weiß Display rotes Kabel
  - 11 weiß/blau Handbremse
  - 12 weiß Taster rotes Kabel
  - 13 grau/rot Radio Mute
- (D) 14 gelb/schwarz Geschwindigkeit



#### Wichtige Einbauhinweise:

Lesen Sie die gesamte Einbauanleitung sorgsam durch, bevor Sie mit der Installation beginnen. Sie beinhaltet Informationen darüber, wie die EPH fachgerecht eingebaut wird.

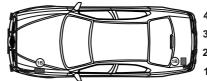
Die EPH darf nur von Fachleuten eingebaut werden, da moderne Fahrzeuge mit kostenintensiver Elektronik ausgestattet sind, welche durch unsachgemäßes Handeln leicht beschädigt werden kann.

# Altendorf GmbH kann für keine Fehler aufgrund falscher Installation verantwortlich gemacht werden.

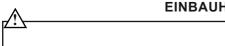
- 1. Trennen Sie immer das Massekabel von der Batterie, bevor Sie mit der Installation beginnen.
- 2. Benutzen Sie immer die beiliegende Einbauanleitung.
- 3. Halten Sie den evtl. notwendigen Radiocode bereit.
- 4. Suchen Sie eine geeignete Stelle für die Montage des Moduls.
- 5. Nicht benötigte Kabel sind zu isolieren.
- 6. Benutzen Sie nur Multimeter bei der Messung.
- 7. Alle Kabel sind zu <u>löten</u>. Sollten Masseösen verwendet werden, sind diese nach dem Verpressen zusätzlich zu <u>verlöten</u>. Benutzen Sie nie "Stromdiebe" o.ä.
- 8. Führen Sie abschließend eine Probefahrt durch und testen Sie dabei die Funktionen der EPH.
- Wenn die EPH mit GPS ausgestattet ist (EPS4019-GPS/ EPS8019-GPS), prüfen Sie unbedingt vor dem festen Einbau die Empfangsqualität am Einbauort! Stellen Sie dazu den Parameter 10 auf Funktion 11 um, der GPS-Status wird nun im Display angezeigt.
- Beachten Sie bei einer Front-EPH den Einbau des LED-Tasters (Seite 17)
- 11. Eine Liste verfügbarer Ersatzteile finden Sie am Ende dieser Einbauanleitung. Die Einzelteile in der Stückliste auf Seite 1 sind ausserdem mit unserem Shop verlinkt.
- Wird das gelb/schwarze Kabel am Mastermodul bei Einbau als Frontanlage mit einem Geschwindigkeitssignal versorgt, so stellt sich die Anlage automatisch in den Frontbetrieb um. (Display zeigt "CS") (Parameter 37)
- 13. Die Heckanlagen sind auch ideal für die Verwendung an Wohnmobilen/Fzg. mit Heckklappenfahrradträgern geeignet. (Parameter 60, 61,62 sowie Bedienung Hecksystem)
- 14. Beachten Sie unbedingt den Anschlussplan auf Seite 16! Eine Anlage ohne GPS darf nie wie eine GPS-Anlage angeschlossen werden, da diese sonst immer aktiv ist!

Sie finden auf unserer Internetseite unter dem Button "Einbauanleitungen" fahrzeugspezifische Vorschläge.

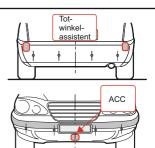
ACHTUNG! Einbaupositionen der Sensoren beachten! Sonst falsche Darstellung in der LaserPark App

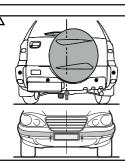


#### **EINBAUHINWEISE**



Achten Sie auf das Vorhandensein von Radargesteuerten Hilfssystemen hinter dem Stoßfänger, befestigen Sie die Sensoren nicht vor diesen Systemen.



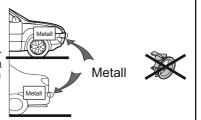


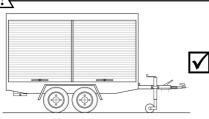


Für Fahrzeuge mit außenliegendem Reserverad und/oder Anhängerkupplung, siehe Bedienungsanleitung Abschnitt Parametereinstellung (Parameter 49)



Um Falschanzeigen beim Einbau in Metall-Stoßfänger zu vermeiden, ist es unerlässlich die optional erhältlichen Adapter zu verwenden

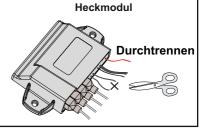




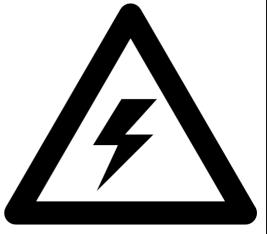
Bei Anhängerbetrieb ist es möglich die Einparkhilfe automatisch abzuschalten, indem das gelb/schwarze Kabel am Heckmodul auf Masse gelegt wird.



Die 2 Slave-Module im Set sind als Frontmodule konfiguriert. Um eines der Module als Heckmodul zu verwenden durchtrennen Sie die Drahtschlaufe am Modul



# **OPTIONALES ZUBEHÖR OPTIONALES DISPLAY Anschluss** N°3 Schwarz N°4 Weiß N°10 Rot LL-EPS4016-DISPLAY Anschluss an Pins 3, 4 und 10 **OPTIONALES** wie das erste Display (löten) 2. DISPLAY **Anschluss** N°3 Schwarz N°4 Weiß N°10 Rot LL-EPS8019-DISPLAY Befestigen oder Verlegen Sie keinesfalls Kabel und/oder Steuerteile an oder entlang stark stromführender Bauteile und Leitungen. Durch elektromagnetische Störung kann es zu Fehldetektionen kommen!

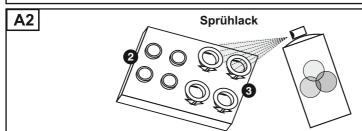


Seite 6

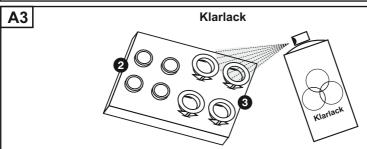
## LACKIERUNG DER SENSOREN



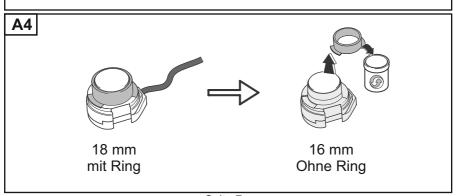
Vor dem nächsten Schritt unbedingt die Trockenzeit des Primers beachten.



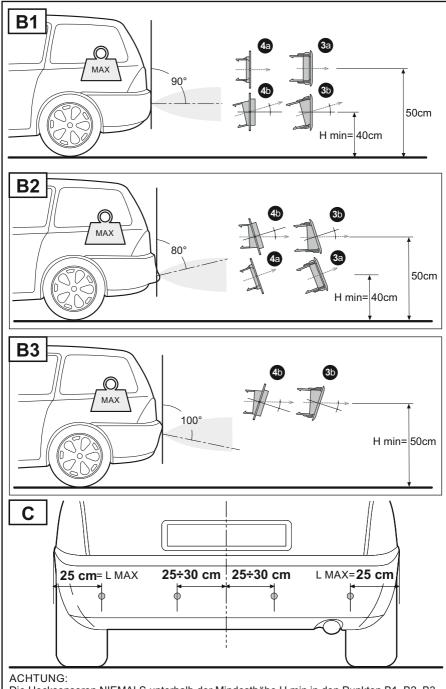
Ablüftzeit vor dem Auftragen des Klarlackes beachten.



Adapterring erst nach vollständigem Aushärten der Farbe entfernen und ersetzen.

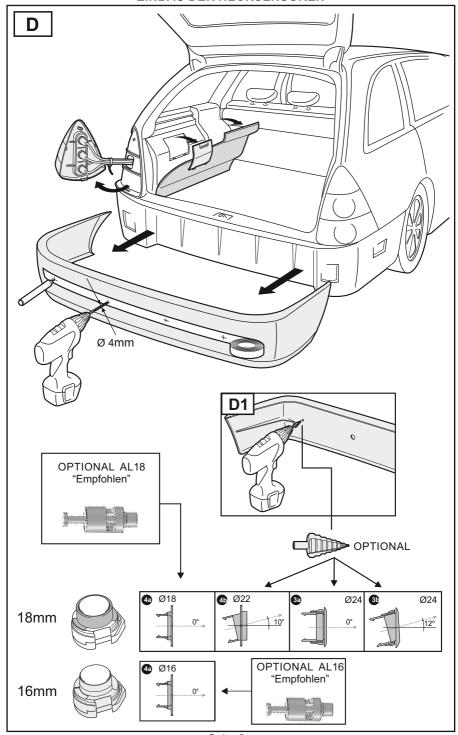


#### **EINBAU DER HECKSENSOREN**



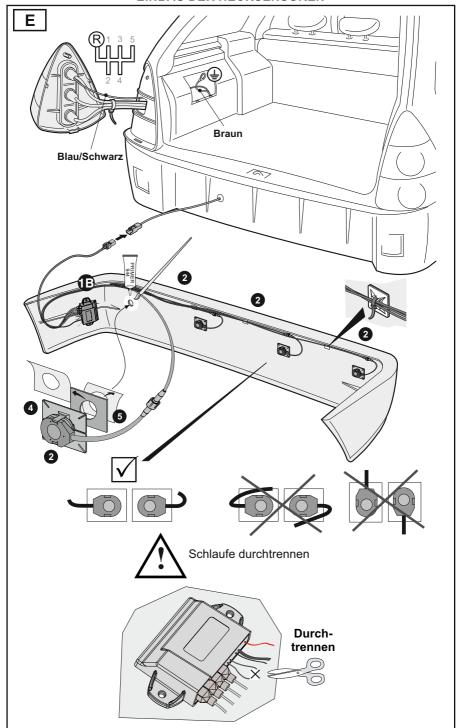
Die Hecksensoren NIEMALS unterhalb der Mindesthöhe H min in den Punkten B1, B2, B3 montieren.

# **EINBAU DER HECKSENSOREN**



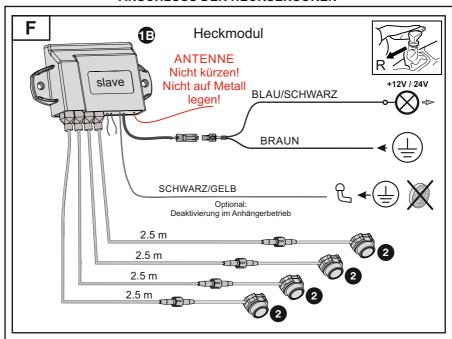
Seite 9

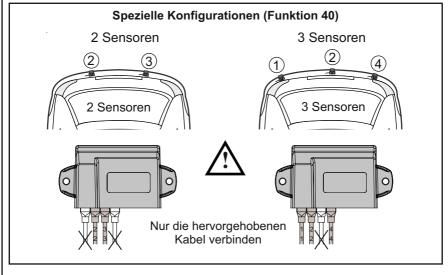
# **EINBAU DER HECKSENSOREN**



Seite 10

#### ANSCHLUSS DER HECKSENSOREN





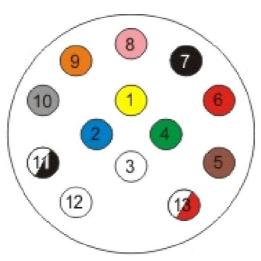
#### **FUNKTION ABSCHALT EINGANG**

Für Fahrzeuge mit nachgerüsteter AHK ist es oft wünschenwert, wenn die Heckeinparkhilfe auch vollautomatisch deaktiviert wird, sobald der Anhängerbetrieb stattfindet.

### Bedingungen:

- Diese Funktion ist nur bei 13-poligen Ausführungen möglich
- Schwarz/Gelb Kabel mit Pin 12 der AHK-Steckdose verbinden. (Es wird Masse benötigt!)
- Pin 12 des AHK-Steckers auf Masse legen

### Beschreibung der 13-poligen Steckdose:



ISO 1144G - 13-poliger Anschluss

### ISO 1144G & ISO 4143-3 - empfohlener Kabeldurchmesser und Farbe

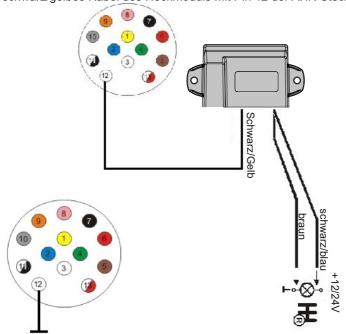
Pin Nr.	Funktion	Kabeldurchmesser	Kabelfarbe
1	Linker Blinker	1,5mm	Gelb
2	Nebelschlussleuchte	1,5mm	Blau
3	Masse	2,5mm	Weiß
4	Rechter Blinker	1,5mm	Grün
1 2 3 4 5 6 7 8 9	Rechtes Schlusslicht	1,5mm	Braun
6	Bremslicht	1,5mm	Rot
7	Linkes Schlusslicht	1,5mm	Schwarz
8	Rückfahrlicht	1,5mm	Pink
9	+ 30	2,5mm	Orange
10	Zusätzliche Leistung (für Kühlschrank)	2,5mm	Grau
11 12	Masse für Pin 10 Nicht belegt	2,5mm	Weiß/Schwarz
13	Masse für Pin 9	2,5mm	Weiß/Rot

#### **FUNKTION ABSCHALT EINGANG**

#### Möglichkeit 1 (automatisch):

Anschluss Heckmodul am Pin 12 der Anhängersteckdose (in Kombination mit Vorbereitung des Anhängers (siehe unten)

schwarz/gelbes Kabel des Heckmoduls mit Pin 12 der AHK-Steckdose verbinden.



### Montage des Steckers vom Anhänger/Caravan

Pin 12 des Steckers vom Anhänger/Caravan mit Masse verbinden.

## Möglichkeit 2 (automatisch):

Wenn der E-Satz der Anhängerkupplung über eine automatische Deaktivierung verfügt (geschalteter Ausgang), so kann dieser mit dem schwarz/gelben Kabel verwendet werden. (Falls kein Masseausgang kann dieser zum Beispiel mit SG-B-340116 "umgekehrt" werden)

# Möglichkeit 3 (manuell):

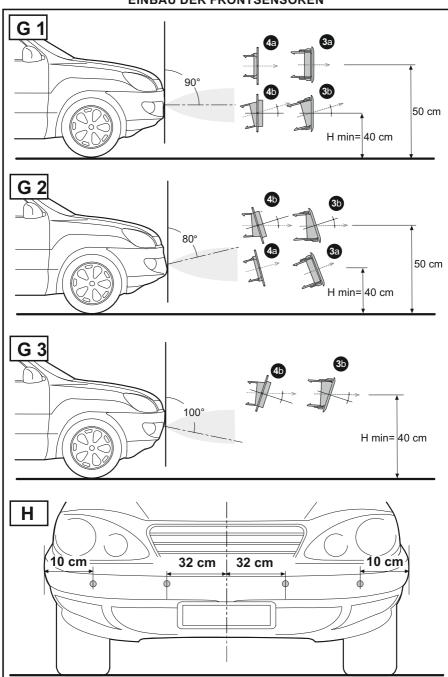
Das schwarz/gelbe Kabel kann auch über einen Schalter (Bsp. unser Artikel LL-EPS-SCHALTER auf Masse gelegt werden. Über diesen Schalter kann die Heckeinparkhilfe dann manuell in den Anhängerbetrieb versetzt werden und es sind keine Arbeiten am Anhänger nötig.

## Möglichkeit 4 (manuell):

Eine weitere Möglichkeit der manuellen Abschaltung bietet der Parameter 56. Wird dieser auf 01 gestellt und das Heckmodul am Batterieplus\* (+30) angeschlossen, so werden die Hecksensoren nur aktiv, wenn am Pin 7 des Mastermoduls (gelb/blau) +12V anliegen. An diesen Pin wird nun der Rückwärtsgang (Sicherung Rückfahrscheinwerfer) über einen Schalter (unsere Artikelnummer LL-EPSSCHALTER-AHK dieser dient zur manuellen Unterbrechung) angeschlossen.

<sup>\*</sup> Stromverbrauch Funkmodul ca. 36mA, im Standby (2 Minuten nach Ausschalten) ca. 5mA

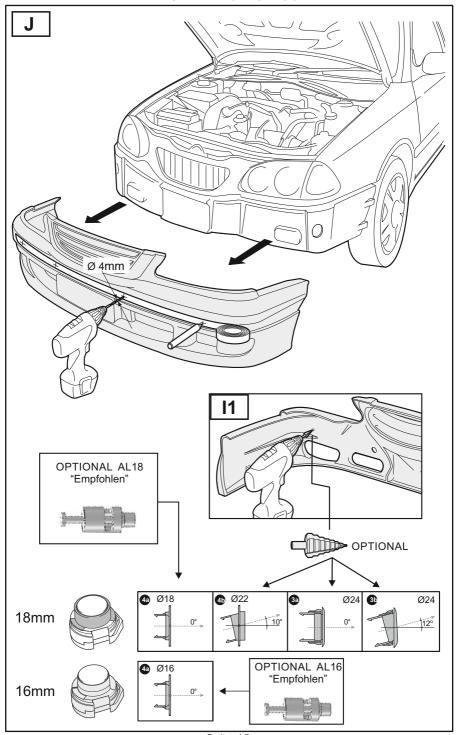
#### **EINBAU DER FRONTSENSOREN**



ACHTUNG:

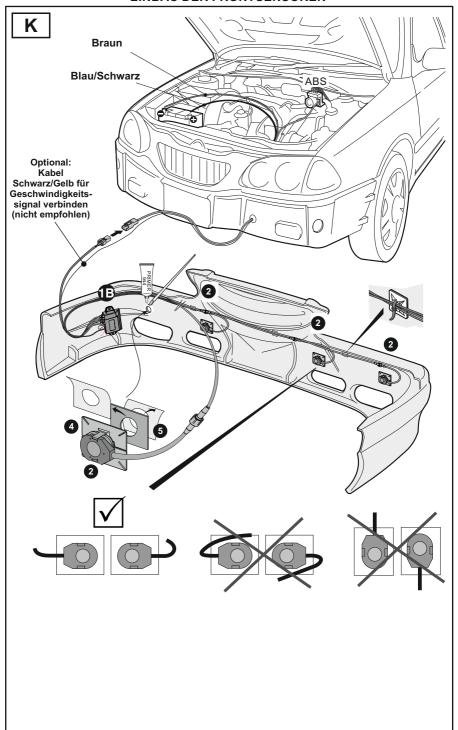
Die Frontsensoren NIEMALS unterhalb der Mindesthöhe H min in den Punkten F1, F2, F3 montieren.

# **EINBAU DER FRONTSENSOREN**

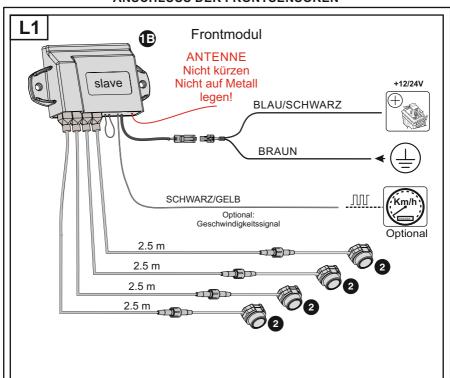


Seite 15

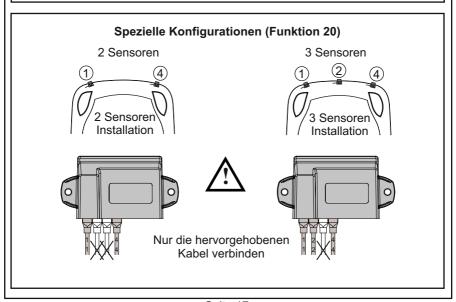
# **EINBAU DER FRONTSENSOREN**



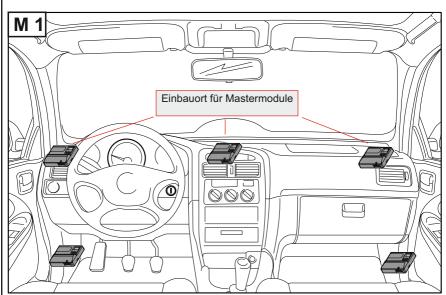
#### ANSCHLUSS DER FRONTSENSOREN

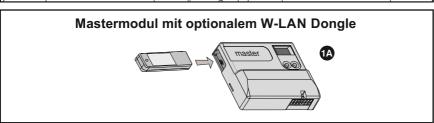


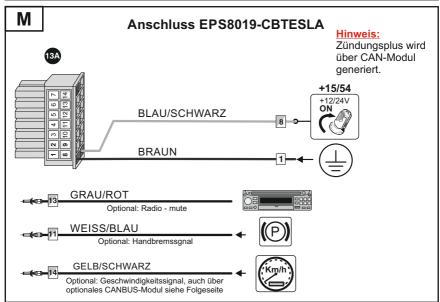
HINWEIS: Die Spannungsversorgung kann an Zündungs- oder Dauerplus angeschlossen werden. Das Geschwindigkeitssignal kann mit dem Frontmodul verbunden werden, **aber nur, wenn es nicht im Cockpit verfügbar ist**. Wenn möglich, ist immer die Verbindung zum Mastermodul (1A) zu bevorzugen.



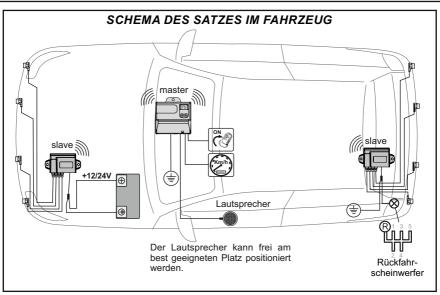
#### **EINBAU DES MASTERMODUL**

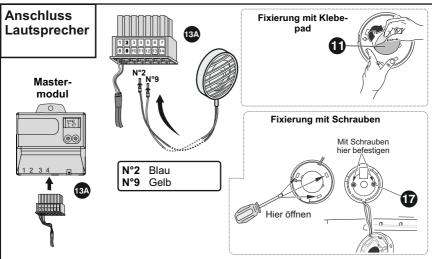






#### **ANSCHLUSS**







an/gedimmt) - Störung des Systems:

5 Sekunden gedrückt halten (Signalton) um das System bis zum nächsten Zündungswechsel



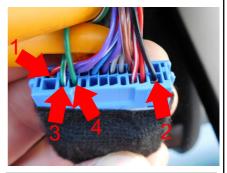
# ANSCHLUSS CAN-Modul Masse FS 2 3 4 5 6 7 9 10 11 12 13 14 ( ) ( )12V Spannungsversorgung Belegung 14-poliger Stecker am Master (siehe Seite 3) Einbauanweisungen: Löten Sie folgende Kabel zusammen: - Lila vom Can-Modul an Blau/Schwarz der Einparkhilfe - Grün vom Can-Modul an Gelb/Schwarz der Einparkhilfe - Braun vom Can-Modul an Grün an Gelb/Schwarz löten ila an Blau/Schwarz löten Braun der Einparkhilfe, danach verbinden Sie das Kabel mit CAN High verdrillt Masse - Rot vom Can-Modul an 12V Spannungsversorgung - Weiß vom Can-Modul an Can Hiah - Blau vom Can-Modul an Can Low Die Abgriffpunkte finden Sie auf den folgenden Seiten. PIN-Belegung: Can High Geschwindigkeitssignal Can Low +15 Zündungsplus Masse nicht belegt nicht belegt 12V Spannungsversorgung

#### **ANSCHLUSS CAN-Modul**

# Abgriffpunkte für Model S und Model X



Lösen Sie die Kunststoffabdeckung unter dem mittleren Bildschirm, um Zugang zum blauen Diagnosestecker zu erhalten.



- 1. 12V Spannungsversorgung
   Position 1, rot
   Alternativ. OBD Position 16
- 2. Masse

Position 20, schwarz Alternativ, OBD Position 4

- 3. CAN High, Position 13, grün/weiß
- 4. CAN Low, Position 14, grün

# Abgriffpunkte für Model 3 und Model Y



Die CAN-Verkabelung befindet sich hinter der linken Seitenverkleidung. Entfernen Sie die Verkleidung für den Zugang.

Bei Modellen ab 2022 kann die CAN-Verkabelung unterschiedliche Farben haben

12V Spannungsvorgung, OBD-Stecker, Position 16 Masse, OBD-Stecker, Position 4



CAN High, gelb CAN Low, weiß

ab 2022 auch:

CAN High, Gelb/Blau CAN Low, Gelb

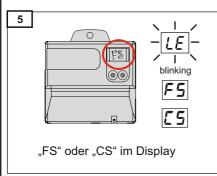
#### **SELBSTLERNPROZESS**

Die Module kommunizieren kabellos. Das Mastermodul erkennt die Slavemodule (Front und/oder Heck) im selben Fahrzeug indem es ihre einzigartigen Identifizierungscodes anlernt.

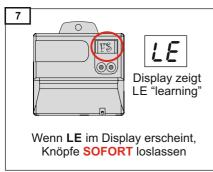


## Beginn des Anlernprozesses

8









#### **PARAMETEREINSTELLUNG**

Das Mastermodul ist mit einem Display und zwei Knöpfen ausgestattet. Damit ist es möglich, einige Parameter des Gerätes anzuzeigen und einzustellen

#### WARNUNG!

Der unprofessionelle Gebrauch dieser Einstellungen kann die Leistung (12 sides Gerätes erheblich vermindern!



Parameter "FACTORY SETTINGS" (= Werkseinstellungen)

F5

Parameter "CUSTOM SETTINGS" wenn einer oder mehr Parameter von der Werkseinstellung abweichen



### Beginn der Parametereinstellung

Drücken Sie einen der beiden Knöpfe länger als 2 Sekunden. Das Display zeigt nun den aktuell ausgewählten Parameter. (Liste aller Parameter auf den folgenden Seiten)



Wählen Sie den zu ändernden Parameter, nach unten mit dem linken, nach oben mit dem rechten Knopf.



Drücken Sie wieder einen der beiden Knöpfe länger als 2 Sekunden. Der eingestellte Wert des Parameters blinkt.



Ändern Sie den Wert mit dem linken Knopf nach unten, mit dem rechten Knopf nach oben.



Drücken Sie einen der beiden Knöpfe länger als 2 Sekunden wird der Wert gespeichert und die Nummer des ausgewählten Parameters wird wieder angezeigt.



**WICHTIG**: zur Bestätigung der getätigten Änderungen gehen Sie aus dem Rückwärtsgang und legen Sie diesen wieder ein, warten Sie mindestens 2 Sekunden.



#### Werkseinstellungen wiederherstellen

Um die Werkseinstellungen wiederherzustellen halten Sie einen der beiden Knöpfe für mehr als 5 Sekunden gedrückt um in den Programmiermodus zu gelangen. Drücken Sie danach beide Knöpfe auf dem Gerät bis im Display "FS - FACTORY SETTING" erscheint.

## Servicedisplay

Indem Sie den rechten Knopf "n" mal drücken wählen Sie eine der Zusatzfunktionen des Displays wie im Parameter N°10 der Programmiertabelle beschrieben.

#### **PARAMETER**

Alle änderbaren Parameter sind in der folgenden Tabelle aufgelistet und können mittels der Knöpfe auf dem Mastermodul geändert werden

WARNUNG! Der unprofessionelle Gebrauch dieser Einstellungen kann die Leistung des Gerätes erheblich vermindern!

Funk. Num.	Funktionsbeschreibung .		
01	Lautstärke des Lautsprechers 00 Aus 01 Niedrig 02 Hoch (Werkseinstellung - FS) 11 Niedrig, nur für Front-Hinderniserkennung 12 Hoch, nur für Front-Hinderniserkennung 21 Niedrig, nur für Heck-Hinderniserkennung 22 Hoch, nur für Heck-Hinderniserkennung		
02	Art des Mastermoduls 01 Front 02 Heck 03 Front + Heck (FS)		
04	Aktivierung des Schlafmodus für GPS  00 Kein Schlafmodus, blau/schwarz an Zündungsplus 15/54 (FS)  01 GPS Schlafmodus, blau/schwarz an Dauerplus (Mit dem Anschluss von gelb/blau an Zündungsplus Pin 7)		
07	Verzögerung der MUTE-Funktion Deaktivierung 00 inaktiv, 01 aktiv für 1 Sekunde, 02 aktiv für 2 Sekunden 03 aktiv für 3 Sekunden, 04 aktiv für 4 Sekunden 05 aktiv für 5 Sekunden (FS)		
80	Anzahl der Geschwindigkeitssignalimpulse (Imp./m) 01 - 99 [Impulse/m] FS= 03 (zu diesem Wert wird der Wert aus Parameter 09 addiert)		
09	Feinabstimmung der Geschwindigkeitsimpulse 0,0 - 0,9 [Impulse/m] FS= 0.0		
10	Service display  00 nicht aktiv (FS)  01 Abstand des nächsten vorderen Hindernisses [cm]  02 Abstand des nächsten hinteren Hindernisses [cm]  03 Geschwindigkeit [km/h] (nur wenn Geschwindigkeistssig. angeschl.)  04 Anzahl der Geschwindigkeitssignalimpulse  05 Version der ECU software  06 Versorgungsspannung [Volt]  07 Temperatur des Frontmoduls [°C]  08 Temperatur des Heckmoduls [°C]  09 Signalqualität des Frontmoduls [%] "EA" = kein Signal  10 Signalqualität des Heckmoduls [%] "E_" = kein Signal  11 GPS Status. Das Display zeigt an:  "S_" = Suche "2d" oder "3d" = GPS vorhanden, "Eb" Signalfehler		
12	LED-Anzeigen Einstellungen  2 1 (FS) = Display N2 für Front und N1 für Heck Installation  1 2 = Display N1 für Front und N2 für Heck Installation  Front Display Display N1 = Artikelnummer (EPSDISP BZ13) Display N2 = Artikelnummer (EPSDISP BZ13N2)		

## PARAMETER FRONTMODUL

20	Anzahl der Frontsensoren 02,03,04 FS= <u>04</u>		
21	Lautstärke der vorderen LED-Anzeige  00 Aus (Werkseinstellung - FS)  01 Leise  02 Laut		
22	Wechselansicht optionales Display 00 Standard (Werkseinstellung - FS) 01 gespiegelte Ansicht		
23	Empfindlichkeit der Frontsensoren -9 - +9 FS= <u>00</u>		
25	Erfassungsbereich der mittleren Frontsensoren 45 - 120 [cm] FS= 85 Über 100cm zeigt Display 10 - 12		
26	Erfassungsbereich der äußeren Frontsensoren 45 - 90 [cm] FS= <u>60</u>		
27	STOP-Zone der mittleren Frontsensoren 30 - 50 [cm] FS= 35		
28	STOP-Zone der äußeren Frontsensoren 30 - 50 [cm] FS= 35		
29	Unterdrückung überstehender Teile  00 Funktion deaktiviert (FS)  05,10,15,20,25,30 Unterdrückung überstehender Teile vom Stoßfänger in Zentimeter  99 automatische Unterdrückung  !!! HINWEIS: Nur ändern, wenn ein hervorstehendes Teil existiert. Wert so lange erhöhen, bis dies nicht mehr erkannt wird.		
31	Unempfindlichkeit gegen Störungen  00 Standard AUS  01 Hoch EIN (FS)		
32	Erkennung sehr naher Hindernisse  00 nicht aktiv (FS)  01 aktiv		
34	Front Hindernis Anzeige  01 nur nahe Hindernisse, für 1 Sekunde (FS)  05 statische und sich zurückziehende Hindernisse, für 5 Sekunden  10 statische und sich zurückziehende Hindernisse, für 10 Sekunden  99 alle Hindernisse		
35	Zustand der mittleren Frontsensoren nach Einschalten des Frontmoduls 00 nicht aktiv 01 aktiv (FS)		
36	Zustand der äußeren Frontsensoren nach Einschalten des Frontmoduls  00 alle Sensoren aktiv (FS)  01 Nur aktiv, wenn Rückwärtsgang eingelegt (in Verbindung mit Nutzung gelb/blaues Kabel Pin 7)		
37	Abschaltung der Frontsensoren - Zeitfenster 00 = nicht aktiv, 10, 20, 30 - 60 [s] FS= 20 (Schaltet automatisch auf 00, wenn ein Geschwindigkeitssignal vorliegt)		

# **Parameter Heckmodul**

40	Anzahl der Hecksensoren 02,03,04 FS= 04		
41	Lautstärke der hinteren LED-Anzeige  00 Aus (werkseinstellung - FS)  01 Leise  02 Laut		
42	Wechselansicht optionales LED-Display  00 Standard (FS)  01 Gespiegelte Ansicht		
43	Empfindlichkeit der Hecksensoren -9 - +9 FS= <u>00</u>		
45	Erfassungsbereich der hinteren mittleren Sensoren 120 - 180 [cm] FS= 160 Über 100cm zeigt das Display 10 - 12		
46	Erfassungsbereich der hinteren äußeren Sensoren 45 - 90 [cm] FS= 65		
47	STOP-Zone der hinteren mittleren Sensoren 30 - 120 [cm] FS= 35 Über 100cm zeigt das Display 10 - 12		
48	STOP-Zone der hinteren äußeren Sensoren 30 - 90 [cm] FS= 35		
49	Unterdrückung überstehender Teile (außenliegendes Ersatzrad)  00 deaktiviert (FS)  05,10,15,20,25,30 Unterdrückung überstehender Teile vom Stoßfänger in Zentimeter  99 automatische Unterdrückung !!! HINWEIS: Nur ändern, wenn ein hervorstehendes Teil existiert. Wert so lange erhöhen, bis dies nicht mehr erkannt wird.		
51	Unempfindlichkeit gegen Störungen 00 Standard AUS (FS) 01 Hoch EIN		
52	Erkennung sehr naher Hindernisse  00 nicht aktiv (FS)  01 aktiv (nur wenn Paramter 49 = 0)		
54	Hintere Hindernis-Erkennung  01 sich nähernde Hindernisse, für 1 Sekunde  05 statische und sich nähernde Hindernisse, für 5 Sekunden  10 statische und sich zurückziehende Hindernisse, für 10 Sekunden  99 alle Hindernisse (FS)		
55	Verzögerung der Aktivierung der Hecksensoren  00 Fahrzeug mit Schaltgetriebe (FS)  01 Fahrzeug mit Automatikgetriebe		
56	Zustand der hinteren Sensoren nach Einschalten  00 alle Sensoren aktiv (FS)  01 Hecksensoren nur aktiv, wenn Rückwärtsgang auf Pin 7 liegt (gelb/blaues Kabel)		
57	Abschaltdauer der Hecksensoren 00 - 30 [s] FS= 00 (Mastermodul muss hierzu auf Zündungsplus liegen)		
60	Zustand der Hecksensoren bei Anhängerbetrieb (Masse auf Pin 6, bsp. Rückw)  00 Sensoren deaktiviert (FS)  01 STOP-Zone wird entspr. der Parameter 61 und 62 eingestellt		
61	Reichweite mittlerer Sensoren STOP-Zone Fahrradträger (Pin 6 auf Masse)  100 - 130 [cm] FS= 100 Display zeigt 10-13		
62	Reichweite äußere Sensoren STOP-Zone Fahrradträger (Pin 6 auf Masse)  100 - 130 [cm] FS= 100 Display zeigt 10-13		

#### **BEDIENUNGSANLEITUNG**

#### **FRONT SYSTEM**

#### Die Frontsensoren können in 2 Modi arbeiten:

- A- Nutzung eines Geschwindigkeitssignals (internes GPS Signal oder gelb/schwarzes Kabel)
- B Nutzung einer voreingestellten Deaktivierungszeit (Werkseinstellung 20 Sekunden bei EPS8019)

Unabhängig vom gewählten Modus werden Hindernisse signalisiert sobald die Zündung eingeschaltet wird. Die Bereiche F2, F1, FC (siehe Bild ERFASSUNGSBEREICHE) werden ebenfalls durch verschiedene Töne dargestellt.

Die Reichweite der verschiedenen Bereiche kann entsprechend der Form des Fahrzeuges angepasst werden.

HINWEIS: Hindernisse werden erst erkannt, wenn das Fahrzeug sich bewegt (Ausnahme Bereich FC). Mit dem Parameter 34 ist es möglich einzustellen, wie Hindernisse angezeigt werden sollen.

Wenn das Radio einen "mute" Eingang besitzt, kann das Radio stumm geschalten werden indem das <u>Grau/Rote Kabel</u> angeschlossen wird.

#### A-Nutzung des Geschwindigkeitssignals

(bei EPS8019-GPS wird das Geschwindigkeitssignal des integrierten GPS-Empfängers genutzt; bei EPS8019 muss das gelb/schwarze Kabel angeschlossen werden um das Geschwindigkeitssignal des Fahrzeugs zu nutzen)

Wenn Sie die Zündung einschalten werden die Frontsensoren aktiviert. Die Sensoren schalten sich automatisch ab, wenn das Fahrzeug die eingestellte Maximalgeschwindigkeit erreicht (ca. 10km/h).

Die Sensoren werden automatisch wieder aktiviert, wenn das Fahrzeug wieder langsamer als die eingestellte Maximalgeschwindigkeit fährt (ca. 10km/h).

Externer LED-Taster: ein kurzes Drücken des Tasters schaltet das System temporär aus. Drücken Sie den Taster für 5 Sekunden, wird das System bis zum nächsten Zündungswechsel ausgeschaltet.

HINWEIS GPS Variante: Beim ersten Start des Fahrzeugs kann es eine Verzögerung beim Ausschalten der Frontsensoren geben. Diese Verzögerung ist abhängig vom Einbauort des Mastermoduls sowie der Wetterverhältnisse.

# B-Nutzung der Deaktivierung nach Zeit (Parameter 37) (bei EPS8019 ist dieser Parameter werksseitg auf 20 Sekunden eingestellt)

Wenn Sie die Zündung einschalten werden die Frontsensoren aktiviert.

Am Ende der eingestellten Deaktivierungszeit werden die Frontsensoren deaktiviert, es sei denn, ein Hindernis wird erkannt. In diesem Fall werden die Frontsensoren einige Sekunden nach der letzten Hinderniserkennung deaktiviert.

Aktivierung der Sensoren erfolgt in folgenden Fällen:

- Rückwärtsgang wird eingelegt.
- Druck auf den LED-Taster.

Externer LED-Taster: ein kurzes Drücken des Tasters schaltet das System temporär aus. Drücken Sie den Taster für 5 Sekunden, wird das System bis zum nächsten Zündungswechsel ausgeschaltet.

HINWEIS: es ist möglich, das System zu deaktivieren, solange die Handbremse gezogen ist. Dazu das <u>weiss/blaue Kabel</u> mit dem Massekontakt der Handbremse verbinden.

#### **BEDIENUNGSANLEITUNG**

#### **HECKSYSTEM**

### Die Hecksensoren werden mit akustischem/visuellen Signal aktiviert wenn:

- der Rückwärtsgang eingelegt wird.

## Die Hecksensoren werden deaktiviert wenn:

- der Rückwärtsgang nicht mehr eingelegt ist.

#### Funktionsweise:

- Hindernisse werden durch den Lautsprecher und die integrierte LED signalisiert.
- Bereiche R3, R2, R1, RC (siehe Bild unten) werden ebenfalls durch verschiedene Töne dargestellt.
- Reichweite der verschiedenen Bereiche kann entsprechend der Form des Fahrzeugs angepasst werden (siehe dazu Kapitel PARAMETEREINSTELLUNG).

WARNUNG: trotz Einparkhilfe ist es unerlässlich den Fahrweg zu kontrollieren. Das System kann sehr kleine und schlecht reflektierende Hindernisse nicht erkennen.

# Hinweis zu Parameter 61 und 62 "Fahrradträger":

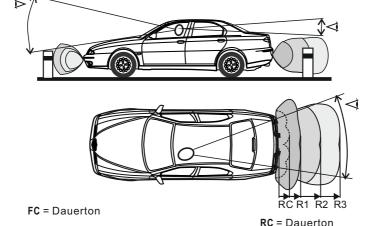
Wenn der Parameter 60 auf Funktion 01 gestellt ist, werden die Sensoren - sofern ein Massesignal auf Pin 6 anliegt - NICHT deaktiviert! Der Erfassungsbereich wird in diesem Fall, wie in den Parametern 61 und 62 eingestellt, verändert.

Die ersten 100-130cm(je nach Einstellung) ab Stoßfänger werden nicht überwacht, ab dort beginnt die STOP-Zone.

(Zum Beispiel an Wohnmobilen mit Fahrradträgern oder Fahrzeugen mit sog. Heckklappenfahrradträgern hilfreich, da diese über die normale STOP-Zone hinausragen können)

#### **ERFASSUNGSBEREICHE**

(Werkseinstellung)



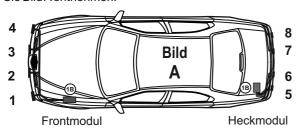
Bereich	FC	F1	F2
Entfernung (cm)	35	60	80

Bereich	RC	R1	R2	R3
Entfernung (cm)	35	55	115	160

#### **PROBLEMLÖSUNG**

#### Tiefer Ton bei Zündung EIN.

- Wenn nach dem Einschalten der Zündung ein tiefer Signalton ertönt, ist es nötig das Fahrzeug zu stoppen. Der Lautsprecher signalisiert einen defekten Sensor.
- Wenn einer oder mehr Sensoren defekt oder nicht angeschlossen sind, gibt der Lautsprecher nach dem tiefen Signalton "n" Pieptöne wieder, wobei "n" die Nummer des defekten Sensors anzeigt, die entsprechende Position können Sie Bild Aentnehmen.



HINWEIS: Das
Hecksystem gibt den
Zählton" erst wieder,
wenn der Rückwärtsgang eingelegt ist und
ERST DANN die
Zündung
eingeschaltet wird.

Anzeige eines defekten Sensors bei 2- oder 3- Sensor-Konfigration des

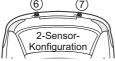
<u>Frontsystems</u>

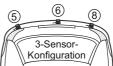




Anzeige eines defekten Sensors bei 2- oder 3-Sensor-Konfiguration des

<u>Hecksystems</u>





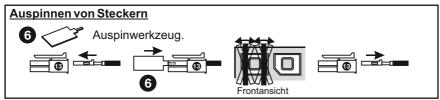
Prüfen Sie die elektrischen Verbindungen und die Einstellungen des Moduls (Stimmt die Einstellung mit der Anzahl der verbundenen Sensoren überein? Parameter 20)

# Kein akustisches Signal

Wenn keine akustischen Signale wiedergegeben werden, überprüfen Sie zunächst, dass der Parameter 01 NICHT auf 00 steht. Prüfen Sie danach den korrekten Anschluss des Lautsprechers (siehe Seite 16).

## Frontsensoren schalten sich nicht automatisch ab

- Parameter 37, Funktion = 0: vergewissern Sie sich, dass das gelb/schwarze Kabel (Geschwindigkeitssignal) korrekt angeschlossen ist.
- Parameter 37, Funktion > 0: vergewissern Sie sich, dass der Parameter wirklich auf > 0 eingestellt ist und dass sich keine Hindernisse in Messbereich F1 und/oder F2 befinden.



### **PROBLEMLÖSUNG**

Wenn Hindernisse falsch erkannt werden, kann dies folgende Ursachen haben:		
Sensoren verschmutzt (Schlamm, Schnee, Eis, etc)	Sensoren mit einem geeigneten Tuch reinigen	
Sensoren zu tief installiert (siehe Seiten 5, 11)	geneigte Halter verwenden um die Sensoren nach oben zu neigen. Tritt das Problem weiterhin auf, Parameter 25, 26 und/oder 29 ändern.	
Rückseite der Sensoren berührt das Fahrzeug.	Die Sensor-Rückseite darf das Fahrzeug nicht berühren!	

### Das Mastermodul zeigt im Display "Lo"

- Spannungsunterversorgung zum Mastermodul.

## Das Mastermodul zeigt im Display "IF"

- Das Modul befindet sich über eine W-LAN-Verbindung im Programmiermodus (via Smartphone oder PC).

## Das Mastermodul zeigt im Display "E-"

- Es gibt eine Störung der Funkverbindung zwischen Master- und Front-/Heckmodul

## Das Mastermodul zeigt im Display "E⁻"

- Es gibt eine Störung der Funkverbindung zwischen Master- und Frontmodul

## Das Mastermodul zeigt im Display "EL"

- Es gibt eine Störung der Funkverbindung zwischen Master- und Heckmodul

#### Das Mastermodul zeigt im Display "nl"

- Es handelt sich um ein GPS-Modul und es wurde nur der Dauerplus, nicht aber der Zündungsplus angeschlossen. Das Mastermodul schaltet sich so nur kurz ein, zeigt den Fehler und geht in den Standby. (siehe Seite 15)

#### Das Mastermodul zeigt im Display "EL"

- Achtung: der Lin-Bus hat einen Kurzschluss. Prüfen Sie die korrekte Position des Kabels auf Pin 4 des Mastermoduls.

Spannung	9 - 30V
Stromaufnahme System EIN	36mA max
Stromaufnahme System AUS (Standby nach einer Minute)	5mA
Temperaturbereich	25/+70°C
Ultraschallfrequenz	40KHz
Übertragungsfrequenz	

#### **Technische Daten Mastermodul**

Spannung	9 - 30V
Stromaufnahme System EIN	120mA max
Stromaufnahme System AUS	0mA
Temperaturbereich	25/+70°C
Übertragungsfrequenz	868 Mhz

#### Technische Daten CAN-Modul

Spannung	8 - 16V
Stromaufnahme System EIN	
Stromaufnahme System AUS	
Stromaufnahme System Ruhemodus	
Temperaturbereich	20/+85°C

Bei Betrieb im Dauerstrom fällt das Modul in einen Ruhemodus.

Das Modul muss einmal CAN-Verkehr erkannt haben, bevor es in den Ruhemodus fällt.

#### **ERSATZTEILE**

#### **HINWEISE**

Der Hersteller ist für Schäden oder Fehlfunktionen des Produktes oder der elektrischen Anlage des Fahrzeugs aufgrund falscher Installation oder Missachtung der Technischen Daten nicht zur Verantwortung zu ziehen.

Der Hersteller behält sich das Recht auf Änderungen vor (einschließlich Änderungen von technischen Parametern bezüglich der Abmessungen der einzelnen Modelle).

<u>Für die Anlagen EPS4019, EPS4019F-GPS, EPS8019 und EPS-8019-GPS sind</u> folgende Ersatzteile verfügbar:

Pos	Artikelnummer	Inhalt
1A	LL-EPS4019-MASTER &	Mastermodul OHNE GPS für 4019, 8019
1B	LL-EPS4019-SLAVE C	Slavemodul für Laserline-Anlagen 4019 und 8019 (auch GPS-Varianten)
2	LL-EPS4016-SENSOR C	Sensor für Laserline-Anlagen 4016, 4019 und 8019 (auch GPS-Varianten)
3 4 5 10	LL-EPS4016/4019-BKIT	Befestigungskit für 4016, 4019 und 8019 (auch GPS-Varianten): 4x Sensor Adapter innen gerade (für 18mm und 16mm Sensoren) 4x Sensor Adapter innen schräg 22mm (nur für 18mm Sensoren nutzen) 4x Sensor Adapter außen gerade 24mm (nur für 18mm Sensor nutzen) 4x Sensor Adapter außen schräg 24mm (nur für 18mm Sensor nutzen) 5x Klebepad für Sensor Adapter innen 1 Stk. Primer
12	LL-LAUTSPRECHER 🗗	Lautsprecher für Laserline-Anlagen, drahtgebunden
19	LL-PUSHBUTTON 3	Klebetaster mit LED 3
	LL-EPS-SCHALTER C	Schalter zum manuellen Abschalten der EPH
	A-5013-17-2	Can-Modul für +15 und Geschwindigkeitssignal

Dateiname:

LL-EPS8019-CBTESLA\_Deu

Rev. 1.0